

Soluzioni della prova scritta di Meccanica e Termodinamica del 7 Ottobre 2010

L. P.

8 Ottobre 2010

Esercizio 1

a) Prendiamo due sistemi di riferimento in cui l'asse z è verticale e diretto verso l'alto, l'asse x è orizzontale e parallelo e concorde a \mathbf{v}_0 , e l'origine degli assi coincide con il punto del pavimento del furgone verticalmente di sotto alla vite all'istante in cui essa si stacca. Il primo sistema di riferimento, O , è solidale con la strada, mentre il secondo, O' , è solidale con il furgone. In O , le equazioni del moto della vite sono date da:

$$\begin{aligned}m \frac{d^2x}{dt^2} &= 0; \\m \frac{d^2z}{dt^2} &= -mg;\end{aligned}$$

e le condizioni iniziali sono date da

$$\begin{aligned}x(0) &= 0; & \dot{x}(0) &= v_0; \\z(0) &= h; & \dot{z}(0) &= 0.\end{aligned}$$

Abbiamo quindi la legge oraria del moto:

$$x(t) = v_0 t; \quad z(t) = h - \frac{1}{2} g t^2; \quad t > 0.$$

La vite tocca il pavimento del furgone quando $t = t_1 = \sqrt{2h/g} = 0.49$ s. Lo stesso calcolo si può fare in O' , notando che l'accelerazione di trascinarsi \mathbf{a}_T è orizzontale, e quindi non modifica la dipendenza di z da t .

b) In O' , le equazioni del moto sono date da

$$\begin{aligned}m \frac{d^2x}{dt^2} &= -a_0; \\m \frac{d^2z}{dt^2} &= -mg;\end{aligned}$$

dove l'accelerazione a_0 è *negativa*. Le condizioni iniziali sono

$$\begin{aligned}x(0) &= 0; & \dot{x}(0) &= 0; \\z(0) &= h; & \dot{z}(0) &= 0.\end{aligned}$$

La legge oraria del moto è data da

$$x(t) = \frac{1}{2}|a_0|t^2;$$

$$z(t) = h - \frac{1}{2}gt^2.$$

Per $t = t_1$ si ha

$$\ell_1 = x(t_1) = \frac{|a_0|h}{g} = 0.24 \text{ m.}$$

La velocità relativa \mathbf{v}_1 è pari a $|a_0|t_1\mathbf{i} - gt_1\mathbf{k}$, per cui il suo modulo è dato da

$$v_1 = t_1\sqrt{a_0^2 + g^2} = 4.9513 \text{ m/s.}$$

c) Poiché la componente x della velocità della vite non cambia in O , si ha semplicemente

$$\ell_2 = v_0 t_1 = 8.245 \text{ m.}$$

Esercizio 2

a) La lunghezza della molla quando la particella è nel punto B, è data da

$$x = 2r \cos \frac{\theta_B}{2}.$$

Sia \mathbf{f} la forza elastica, \mathbf{p} la forza-peso, e \mathbf{N} la reazione vincolare. L'equilibrio si ha se la componente tangenziale di $\mathbf{f} + m\mathbf{g}$ si annulla. Si ha

$$f_{\parallel} = f \cos \left(\frac{\pi}{2} - \frac{\theta_B}{2} \right) = f \sin \frac{\theta_B}{2};$$

$$p_{\parallel} = -mg \sin \theta_B.$$

All'equilibrio si deve quindi avere

$$mg \sin \theta_B = f \sin \frac{\theta_B}{2},$$

e cioè

$$f = 2mg \cos \frac{\theta_B}{2}.$$

D'altra parte si ha

$$|f| = kr \left| 2 \cos \frac{\theta_B}{2} - 1 \right|,$$

per cui otteniamo

$$k_{\text{eq}} = \frac{2mg \cos \theta_B/2}{r(2 \cos \theta_B/2 - 1)} = 6.099 \text{ N/m.}$$

b) L'energia meccanica nel punto B, se la particella è in quiete, è data da

$$E = \frac{1}{2}k \Delta x^2 + mgh,$$

dove

$$\Delta x = x - r = r \left(2 \cos \frac{\theta_B}{2} - 1 \right);$$

$$h = r(1 - \cos \theta_B).$$

Se la particella arriva nel punto C con velocità nulla, il corrispondente valore dell'energia meccanica è

$$E' = \frac{1}{2}kr^2.$$

Imponendo $E = E'$ otteniamo

$$k_0 = \frac{mg(\cos \theta_B - 1)}{4r \cos \theta_B / 2 (\cos \theta_B / 2 - 1)} = 5.99 \text{ N/m}.$$

La reazione vincolare è verticale ed è data da $mg - k_1r = -1.329 \text{ N}$. Essa è diretta verso l'esterno della guida.

- c) Si supponga $|\theta| \ll 1$. La lunghezza della molla è allora $\ell = 2r + O(\theta^2)$, e la sua componente tangenziale è pari a $-f \sin \theta/2 \simeq -kr \theta/2$. La forza tangente sulla particella è quindi $f(\theta) \simeq (-mg + kr/2)\theta$, mentre l'accelerazione a vale $a \simeq r\ddot{\theta}$. Si ha quindi, se $kr < mg$,

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{r} - \frac{k}{2m}} = 0.9730 \text{ rad/s}.$$

Esercizio 3

- a) Si consideri la rotazione istantanea attorno al punto di contatto del rocchetto con il piano inclinato. Poniamo l'asse delle x parallelo al piano inclinato e diretto verso l'alto, e sia τ la componente x della tensione applicata al rocchetto. La componente x del peso del rocchetto (che si può pensare applicato nel centro di massa) è pari a $-Mg \sin \alpha$. I momenti della forza d'attrito e della reazione vincolare rispetto al punto di contatto si annullano. Si ha allora equilibrio se

$$-Mgr \sin \alpha + 2r\tau = 0. \quad (1)$$

Si ha quindi equilibrio se $\tau = Mg/2$. D'altra parte il corpo appeso è in equilibrio se $\tau = mg$. Otteniamo così $m_{\text{eq}} = (M \sin \alpha)/2 = 185 \text{ g}$.

- b) Il problema è descritto dalle seguenti equazioni, dove a rappresenta l'accelerazione del corpo appeso lungo l'asse z , ω la velocità angolare del rocchetto, e $I = Mr^2/2$ è il momento d'inerzia del rocchetto:

$$ma = \tau - mg;$$

$$Ma_{\text{CM}} = \tau + f_a - Mg \sin \alpha;$$

$$I\dot{\omega} = f_a r - \tau r;$$

$$a_{\text{CM}} = -r\dot{\omega};$$

$$a = 2a_{\text{CM}}.$$

Eliminando a e $\dot{\omega}$ mediante le ultime due equazioni otteniamo

$$\begin{aligned} -\frac{1}{2}ma_{\text{CM}} &= \tau - mg; \\ -I\frac{a_{\text{CM}}}{r^2} &= f_a - \tau; \\ Ma_{\text{CM}} &= f_a + \tau - Mg \sin \alpha. \end{aligned}$$

Eliminando τ e f_a otteniamo

$$a_{\text{CM}} = \frac{2m - M \sin \alpha}{M + m + I/r^2}g = 3.3967 \text{ m/s}^2.$$

c) Si hanno inoltre le equazioni

$$\begin{aligned} \tau &= mg - \frac{1}{2}ma_{\text{CM}} = 5.51 \text{ N}; \\ f_a &= \tau - \frac{I}{r^2}a_{\text{CM}} = 4.26 \text{ N}. \end{aligned}$$

È da notare il segno di f_a , che indica che esso è diretto *verso l'alto*.

Esercizio 4

a) Nell'espansione libera da A a B il sistema non scambia calore né lavoro con l'esterno.

Quindi la variazione della sua energia interna è nulla. Poiché il gas è perfetto, la sua energia interna dipende solo dalla temperatura, per cui $T_B = T_A$. D'altra parte, per la legge dei gas perfetti, $T_A = p_A V_A / nR = 288.6 \text{ K}$. Si ha quindi $p_B = p_A (V_A / V_B) = 6.0 \cdot 10^4 \text{ Pa}$.

b) Per la legge delle adiabatiche reversibili, $p_A T_A^{1/(1-\gamma^{-1})} = p_C T_C^{1/(1-\gamma^{-1})}$, dove si ha $\gamma = 7/5$ e $p_C = p_B = p_A (V_A / V_B)$. Otteniamo così

$$T_C = T_A \left(\frac{V_A}{V_B} \right)^{1-\gamma^{-1}} = 236.7 \text{ K},$$

e, evidentemente, $Q_{B \rightarrow C} = n c_p (T_C - T_A)$, con $c_p = \frac{7}{2}R$, quindi $Q = 377.6 \text{ J}$. Poiché il sistema scambia calore con l'esterno solo durante questa trasformazione, questo è anche il calore totale scambiato.

c) $\Delta S_s = 0$ lungo un ciclo, perché l'entropia è una funzione di stato. D'altra parte il ciclo non è reversibile, quindi l'entropia dell'universo aumenta. L'ambiente riceve calore durante la trasformazione $B \rightarrow C$: si ha:

$$\Delta S_u = - \int_{T_B}^{T_C} dT \frac{n c_p}{T} = n c_p \ln \frac{T_B}{T_C} = n c_p (1 - \gamma^{-1}) \ln \frac{V_B}{V_A}.$$

È più facile tenere conto del fatto che il sistema produce entropia nell'espansione libera $A \rightarrow B$, che poi deve cedere all'ambiente. Nella trasformazione $C \rightarrow A$ non c'è scambio di calore (né d'entropia), quindi l'entropia ceduta all'ambiente nella trasformazione $B \rightarrow C$ è pari a quella prodotta nell'espansione libera $A \rightarrow B$, e cioè $nR \ln V_B / V_A = 1.44 \text{ J/K}$. Si può controllare che questo risultato è uguale a quello derivato prima.